

# DSV 1032

## Digitaler Servo-Umrichter für Synchron-Servomotoren Motoren Bauart HBR

voll digitale Regelung,  
positionierfähig,  
verschiedene Feldbussysteme,  
bis 900W Leistungsabgabe



### Beschreibung:

Der digitale Servo-Umrichter DSV1032 eignet sich zum Betrieb von Synchron-Servomotoren. Im Besonderen bietet sich die Verwendung mit den Motorenbaureihen HBR16, HBR22 und HBR26 an.

Für Kleinspannung konzipiert, verfügt das voll digitale Gerät über sehr kurze Zykluszeiten von Strom-, Drehzahl- (100µs) und Lageregler, und garantiert in Verbindung mit seinem hohen Überstromfaktor eine hohe Regeldynamik und Genauigkeit der Antriebe.

Das Gerät ist mit einem Modul-Steckplatz versehen und unterstützt Module Typ Anybus CompactCom™ Modul M40 für eine große Auswahl an Feldbussystemen.

Eine CAN Schnittstelle mit galvanischer Trennung unterstützt wesentliche Teile des CANopen-Geräteprofils DSP 402 für Antriebe.

Neben dem Feldbusbetrieb ist der DSV1032 auch über eine Anzahl digitaler / analoger Ein- und Ausgänge bedienbar. Dabei ist neben der analogen Sollwertvorgabe für Drehzahl bzw. Strom resp. Drehmoment auch ein Punkt-zu-Punkt-Positionierbetrieb möglich, bei dem 16 Zielpositionen im Gerät gespeichert und über Digitaleingänge adressiert werden können.

Die Rotorlageerfassung erfolgt über ein BiSS Interface und unterstützt Singleturn-Gebersysteme.

Die Parametrierung und das Monitoring des Servo-Umrichters erfolgt über ein einfach zu bedienendes, unter MS-Windows lauffähiges PC-Programm „DSerV“, welches über RS232 mit dem Gerät kommuniziert.

Das Gerät ist für den Betrieb an 20 ... 60VDC vorgesehen. Eine separate Logikversorgung kann dazu genutzt werden, die Feldbuskommunikation auch bei abgeschalteter Leistungsversorgung aufrecht zu erhalten.

Die EMV-Anforderungen gemäß DIN EN 61800-3 werden eingehalten (maximale Länge der Motorzuleitung: 10m), Filtermaßnahmen am speisenden Netzteil sind ggf. erforderlich.

Der DSV1032 ist mit einem Ausgang zur Ansteuerung einer 24V Haltebremse ausgestattet.

Die Geräte verfügen über eine Ballastschaltung mit internem Bremswiderstand.

Typ	geeignet für Motoren	Eingangsspannung	Ausgangsdaten des Regelverstärkers		
			Nennstrom	Spitzenstrom (max. 5 sec)	Nennleistung *) (@48 VDC)
DSV 1032	HBR 16 ... HBR 26	20 ... 60 VDC	28 A <sub>pk</sub>	84 A <sub>pk</sub>	900 W

\*) Nennleistung bei Betrieb mit Drehstrom-Synchronmotoren mit 48VDC Zwischenkreisspannung.

### Technische Merkmale:

- Steckplatz für Anybus CompactCom™ Modul M40
- CANopen®
- BiSS Interface
- Kurzschlußfestes Leistungsteil
- Ballastschaltung
- Ausgang für Haltebremse
- Separate Logikversorgung
- Gerätestatus- und Fehleranzeige
- RS232 „DSerV“ Kommunikation
- Kompakte Außenabmessungen ca. 190 x 100 x 32 mm<sup>3</sup>

### Optionale Möglichkeiten:

- Feldbus Module
- Kundenspezifische Sonderfunktionen

### Typische Applikationen:

Positionieraufgaben oder Drehzahlregelung für Materialhandling, Förderantriebe, Dosiereinrichtungen, Pumpenantriebe usw.

## Ein- und Ausgänge der DSV 1032 Servo-Verstärker:

- 4 Stück Digital- Eingang 24V/7,5kOhm
  - 4 Stück Digital- Ausgang 24V/0,05A
  - 1 Stück Analog- Eingang  $\pm 10V$  12Bit
  - 1 Stück Analog- Eingang 0 ... 10V 12Bit
  - Statusanzeige
  - Feedback
  - Ausgang Haltebremse 24V, 1,5A
  - Ausgang Hilfsspannung 16V, 30mA
  - Serielle Schnittstelle RS232
  - Steckplatz für Anybus CompactCom™ Modul M40
  - CAN Schnittstelle
- Regelfreigabe, Endschalter usw. (z.T. konfigurierbar)
  - Ausgang für Drehzahlmeldung, Ziel erreicht usw. (konfigurierbar) (Digitale Ein- und Ausgänge optisch entkoppelt)
  - Differenzeingang zur Sollwertvorgabe (Drehzahl/Strom)
  - Eingang zur Sollwertvorgabe (Drehzahl/Strom)
  - Anzeige für Freigabe- / Gerätestatus und Fehlercodes
  - BiSS-C, Gebersversorgung 8V
  - Zum direkten Anschluß einer Haltebremse
  - Zur Stimulation der Digitaleingänge
  - Kommunikation PC / Laptop über „DSerV“
  - Schnittstelle für verschiedene Feldbusmodule (PROFINET, EtherCAT etc.)
  - Galvanisch getrennt, Geräteprofil CANopen® DSP 402

## „DSerV“ Parametriersoftware:

Die „DSerV“ Parametriersoftware gestattet eine einfache und übersichtliche Konfiguration der DSV Servo- Umrichter.

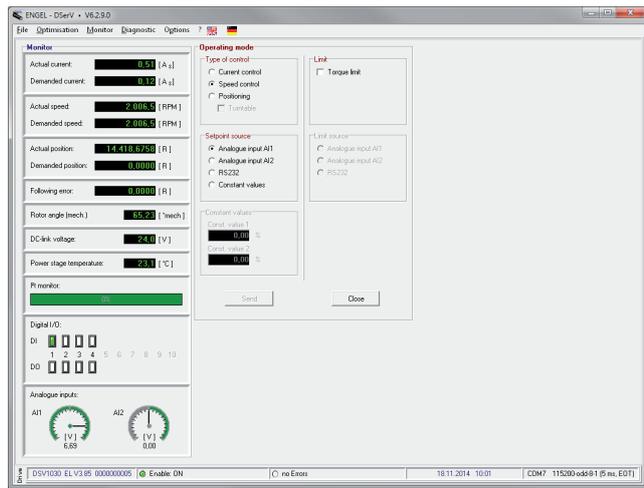
Wichtige Informationen über den Betriebszustand wie Drehzahl, Strom, Freigabe usw. werden auf einen Blick erfasst.

Normierungen, Stromgrenzen, Betriebsarten sind über Menüs einstellbar.

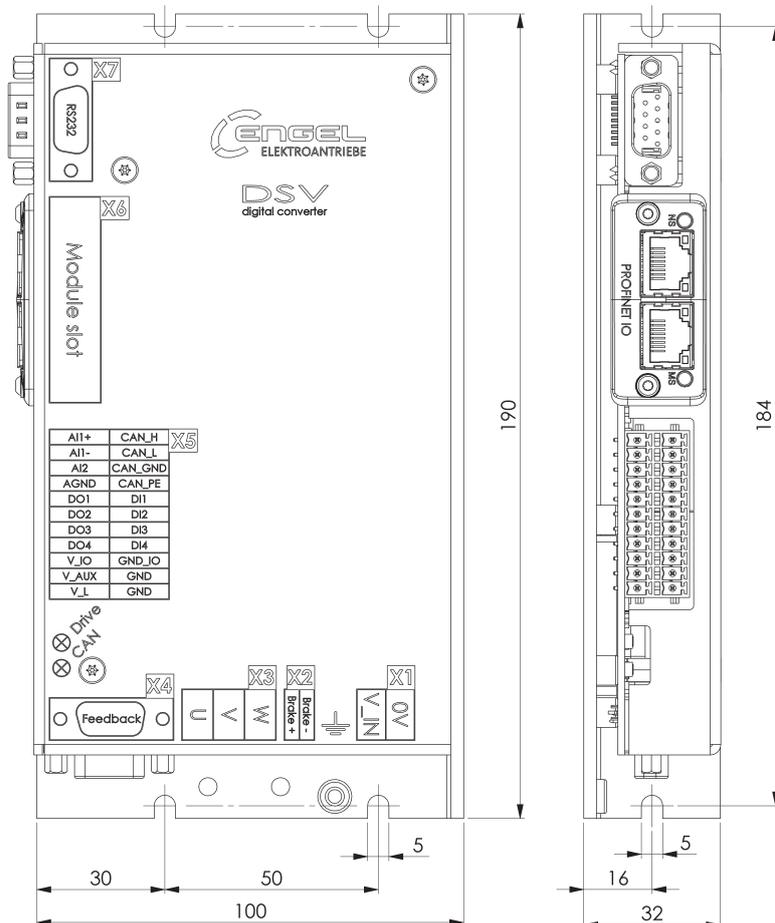
Geräteeinstellungen können auf Festplatte abgespeichert werden.

Die Programmiersprache ist deutsch / englisch umschaltbar.

Das Programm ist lauffähig unter MS-Windows. Die Kommunikation erfolgt über RS232.



## Maßzeichnung:



## Zubehör (optional):

- Verbindungskabel Motor, konfektioniert  
Längen: 2m / 5m \*)
- Verbindungskabel BiSS, konfektioniert  
Längen: 2m / 5m \*)
- Steckersatz komplett mit allen Gegensteckern zum DSV1032
- Anybus CompactCom™ Module

\*) andere Längen auf Anfrage